

# Rappels de calcul différentiel et topologie

Thierry Jecko - Paul Boureau

## 1. FONCTIONS DE $\mathbb{R}^2$ DANS $\mathbb{R}$ (DÉRIVATION PARTIELLE)

### 1.1. Rappel sur $\mathbb{R}^2$ .

**Proposition 1.1.** *L'espace  $\mathbb{R}^2 = \{(x, y) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$  muni de l'addition*

$$+ : \begin{cases} \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ ((x, y), (x', y')) & \mapsto (x + x', y + y') \end{cases}$$

*et du produit*

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : \begin{cases} \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ ((x, y), (x', y')) & \mapsto xx' + yy' \end{cases}$$

*est un espace euclidien.*

**Corollaire 1.2.** *L'application*

$$\| \cdot \| : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto \langle (x, y), (x, y) \rangle = \sqrt{x^2 + y^2} \end{cases}$$

*est une norme sur  $\mathbb{R}^2$ .*

### 1.2. Rappels sur la dérivation.

**Définition 1.3.** Soient  $I$  un intervalle d'intérieur non vide de  $\mathbb{R}$ ,  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une application et  $a$  un point intérieur à  $I$ . On dit que  $f$  est dérivable en  $a$  si la fonction définie au voisinage de  $a$  par  $x \mapsto \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$  a une limite finie en  $a$ , dans ce cas on note  $f'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$ .

**Proposition 1.4.** — *Si  $f$  est dérivable en  $a$  alors il existe une fonction  $\varepsilon$  qui tend vers 0 en  $a$  et telle que*

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x - a) + (x - a)\varepsilon(x)$$

— *Si il existe une fonction  $\varepsilon$  qui tend vers 0 en  $a$  et un réel  $\alpha$  tels que*

$$f(x) = f(a) + \alpha(x - a) + (x - a)\varepsilon(x)$$

*alors  $f$  est dérivable en  $a$  et  $f'(a) = \alpha$ .*

### 1.3. Dérivées partielles.

**Définition 1.5.** Soient  $\Omega$  une partie de  $\mathbb{R}^2$  et

$$f : \begin{cases} \Omega & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto f(x, y) \end{cases}$$

une application.

Cette fonction induit, pour tout  $b \in \mathbb{R}$ , la fonction réelle partielle

$$f_b^d : x \mapsto f(x, b).$$

Si  $f_b^d$  est dérivable en  $a \in \mathbb{R}$ , on dit que  $f$  possède une dérivée partielle par rapport à la première variable en  $(a, b)$  et on note

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a, b) = (f_b^d)'(a).$$

De même, pour tout  $a \in \mathbb{R}$ , on considère

$$f_a^g : y \mapsto f(a, y).$$

Si  $f_a^g$  est dérivable en  $b \in \mathbb{R}$ , on dit que  $f$  possède une dérivée partielle par rapport à la seconde variable en  $(a, b)$  et on note

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) = (f_a^g)'(b).$$

**Exercice 1.6.** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = x^2y + 3xy^2.$$

- (1) Calculer la dérivée partielle de  $f$  par rapport à  $x$  en un point  $(a, b)$  en utilisant  $f_b^d(x) = f(x, b)$ .
- (2) Calculer la dérivée partielle de  $f$  par rapport à  $y$  en un point  $(a, b)$  en utilisant  $f_a^g(y) = f(a, y)$ .

**Solution.** (1) On fixe  $b \in \mathbb{R}$  :

$$f_b^d(x) = f(x, b) = x^2b + 3xb^2.$$

$f_b^d$  est polynomiale donc dérivable et pour tout  $x$ ,

$$(f_b^d)'(x) = 2xb + 3b^2,$$

et

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a, b) = (f_b^d)'(a) = 2ab + 3b^2.$$

- (2) On fixe  $a \in \mathbb{R}$  :

$$f_a^g(y) = f(a, y) = a^2y + 3ay^2.$$

$f_a^g$  est polynomiale donc dérivable et pour tout  $x$ ,

$$(f_a^g)'(y) = a^2 + 6ay,$$

et

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) = (f_a^g)'(b) = a^2 + 6ab.$$

□

**Exercice 1.7.** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2y}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

- (1) Pour  $(x, y) \neq (0, 0)$ , calculer  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  à l'aide de  $f_b^d$ .
- (2) Pour  $(x, y) \neq (0, 0)$ , calculer  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  à l'aide de  $f_a^g$ .
- (3) Calculer  $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0)$  et  $\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0)$  à partir des fonctions partielles.

**Solution.** (1) Fixons  $b \in \mathbb{R}$  et considérons, pour  $x \neq 0$  ou  $b \neq 0$ ,

$$f_b^d(x) = f(x, b) = \frac{x^2b}{x^2 + b^2}.$$

C'est une fonction d'une variable dérivable, et par la règle du quotient

$$(f_b^d)'(x) = \frac{(2xb)(x^2 + b^2) - (x^2b)(2x)}{(x^2 + b^2)^2} = \frac{2xb^3}{(x^2 + b^2)^2}.$$

Donc, pour  $(x, y) \neq (0, 0)$ ,

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{2xy^3}{(x^2 + y^2)^2}.$$

(2) Fixons  $a \in \mathbb{R}$  et considérons, pour  $y \neq 0$  ou  $a \neq 0$ ,

$$f_a^g(y) = f(a, y) = \frac{a^2 y}{a^2 + y^2}.$$

On dérive (quotient) :

$$(f_a^g)'(y) = \frac{a^2(a^2 + y^2) - (a^2 y)(2y)}{(a^2 + y^2)^2} = \frac{a^4 - a^2 y^2}{(a^2 + y^2)^2} = \frac{a^2(a^2 - y^2)}{(a^2 + y^2)^2}.$$

Ainsi, pour  $(x, y) \neq (0, 0)$ ,

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{x^2(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2}.$$

(3) Au point  $(0, 0)$ , on utilise strictement les fonctions partielles. Pour la dérivée partielle en  $x$ , on fixe  $b = 0$  :

$$f_0^d(x) = f(x, 0) = \begin{cases} \frac{x^2 \cdot 0}{x^2 + 0} = 0 & \text{si } x \neq 0, \\ 0 & \text{si } x = 0, \end{cases}$$

donc  $f_0^d$  est identiquement nulle et dérivable en 0 avec  $(f_0^d)'(0) = 0$ . Par définition,

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = (f_0^d)'(0) = 0.$$

De même, pour la dérivée partielle en  $y$ , on fixe  $a = 0$  :

$$f_0^g(y) = f(0, y) = 0 \quad \text{donc} \quad (f_0^g)'(0) = 0,$$

d'où

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0.$$

□

#### 1.4. Fonction de classe $\mathcal{C}^1$ .

**Définition 1.8.** Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^2$  et  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ , on dit que  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$  si  $f$  possède des dérivées partielles par rapport à toutes les variables, en tout point de  $U$ , et que ces dérivées partielles sont continues sur  $U$ .

**Proposition 1.9.** Les projections

$$p_i : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x_1, x_2) & \mapsto x_i \end{cases}$$

sont de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ .

**Démonstration.** La dérivée par rapport à la  $i$ -ème variable de  $p_i$  est égale à 1, c'est une fonction continue sur  $\mathbb{R}^2$ . La dérivée de  $p_i$  par rapport à une l'autre variable est égale à 0 qui est aussi continue. □

**Proposition 1.10.** Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^2$ . Soient  $\varphi, \psi : U \rightarrow \mathbb{R}$  des applications de classe  $\mathcal{C}^1$  alors  $\varphi + \psi$  et  $\varphi\psi$  sont de classe  $\mathcal{C}^1$ . Si  $\varphi(U) \subset I$ , et que  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ , alors  $f \circ \varphi$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ .

**Exercice 1.11.** Montrer que l'application

$$\varphi : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto \frac{\cos(x^3 + e^y)}{1+x^2} \end{cases}$$

est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ .

**Solution.** D'après le cours, les projections

$$p_i : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x_1, x_2) & \mapsto x_i \end{cases}$$

sont de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ . Les applications  $x \mapsto x^3$  est  $\mathcal{C}^1$  car polynomiale et il en découle (par composition dans la proposition précédente) que l'application  $(x, y) \mapsto x^3$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ . L'application  $y \mapsto e^y$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}$  donc par le même raisonnement,  $(x, y) \mapsto e^y$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ . Par produit et somme (dans la proposition précédente et comme une fonction constante est  $\mathcal{C}^1$ ), l'application  $(x, y) \mapsto 1 + x^2$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  à valeurs strictement positives. L'application  $t \mapsto \frac{1}{t}$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}_+^*$  donc par composition, l'application  $(x, y) \mapsto \frac{1}{1+x^2}$ . Enfin comme l'application  $t \mapsto \cos(t)$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}$ , par composition et produit,  $\varphi$  est bien  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ .  $\square$

## 2. APPLICATIONS LINÉAIRES

**Proposition 2.1.** Soient  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $(F, \|\cdot\|_F)$  deux  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels normés. Si  $E$  est de dimension finie alors toute application linéaire de  $E$  dans  $F$  est continue.

**Démonstration.** Soit  $f : E \rightarrow F$  une application linéaire et  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ . Si

$x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  alors  $\|x\| = \max |x_i|$  définit une norme sur  $E$ , et puisque  $E$  est de dimension

finie elle est équivalente à  $\|\cdot\|_E$ . Soit  $c > 0$  tel que  $\|x\| \leq c\|x\|_E$  pour tout  $x \in E$ . On a alors

$$\|f(x)\|_F \leq \sum_{i=1}^n |x_i| \|f(e_i)\|_F \leq \|x\| \sum_{i=1}^n \|f(e_i)\|_F \leq C \|x\|_E$$

avec  $C := \sum_{i=1}^n \|f(e_i)\|_F$ , ce qui prouve que  $f$  est continue (car lipschitzienne).  $\square$

**Proposition 2.2.** Soient  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $(F, \|\cdot\|_F)$  deux  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels normés. Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ , alors on a

$$\sup_{x \in E, \|x\|_E=1} \|f(x)\|_F = \sup_{x \in E, \|x\|_E \leq 1} \|f(x)\|_F = \sup_{x \in E, x \neq 0} \frac{\|f(x)\|_F}{\|x\|_E}$$

et ces quantités sont finies si et seulement si  $f$  est continue (ce qui est vrai quand  $E$  est de dimension finie). Dans ce cas, on note  $\|f\|$  cette quantité.

Pour deux  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels  $E$  et  $F$ , on note  $\mathcal{L}(E, F)$  l'espace des applications linéaires de  $E$  dans  $F$ .

**Proposition 2.3.** Soient  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $(F, \|\cdot\|_F)$  deux  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels normés. Si  $E$  est de dimension finie alors l'application

$$\begin{cases} \mathcal{L}(E, F) & \rightarrow \mathbb{R} \\ f & \mapsto \|f\| \end{cases}$$

est une norme sur  $\mathcal{L}(E, F)$ .

## 3. DIFFÉRENTIABILITÉ

**Définition 3.1.** Soient  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^2$ ,  $F$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel normé,  $f : U \rightarrow F$  et  $x_0 \in U$ . On dit que  $f$  est différentiable en  $x_0$  s'il existe  $L \in \mathcal{L}(E, F)$  telle que

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \forall h \in E, \|h\| < \delta \Rightarrow \|f(x_0 + h) - f(x_0) - L(h)\|_F < \varepsilon \|h\|.$$

De façon équivalente,  $f$  est différentiable en  $x_0$  s'il existe  $L \in \mathcal{L}(E, F)$  telle que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{\|h\|} (f(x_0 + h) - f(x_0) - L(h)) = 0,$$

ou encore telle que

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + L(h) + o(h).$$

**Proposition 3.2.** Soit  $f : U \rightarrow F$  et  $x_0 \in U$ . Si  $f$  est différentiable en  $x_0$  alors l'application  $L$  est unique. Elle est appelée différentielle de  $f$  en  $x_0$  et est notée  $Df(x_0)$ , ou encore  $df(x_0)$ ,  $d_{x_0}f$  ou  $D_{x_0}f$ .

**Exercice 3.3.** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  différentiable sur  $\mathbb{R}^2$ . Calculer sa différentielle en tout point de  $\mathbb{R}^2$  en fonction de ses dérivées partielles.

**Solution.** Soit  $a \in \mathbb{R}^2$ , en prenant  $h = (h_1, 0)$  on en déduit d'abord que  $f$  admet une dérivée partielle par rapport à la première variable en  $a$ , avec

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(a) = Df(a)(e_1)$$

où  $e_1 = (1, 0)$ . En faisant la même chose avec  $h = (0, h_2)$ , on a

$$\frac{\partial f}{\partial x_2}(a) = Df(a)(e_2)$$

où  $e_2 = (0, 1)$ . Comme  $Df(a)$  est linéaire, on en déduit que pour tout  $h = (h_1, h_2)$  on a

$$Df(a)(h) = \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) h_i,$$

□

**Exercice 3.4.** Soit  $L : \mathbb{R}^2 \rightarrow F$  une application linéaire. Calculer sa différentielle en tout point  $a \in \mathbb{R}^2$ .

**Solution.** Soit  $a \in \mathbb{R}^2$  et  $h \neq 0$ , on a

$$L(a + h) = L(a) + L(h).$$

Il en découle que  $DL(a) = L$ . C'est ici le cas le plus évident où il n'y a pas de termes correctifs et donc  $L$  est sa propre différentielle en tout points. □

**Exercice 3.5.** Soit  $Q : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  une forme quadratique. Calculer sa différentielle en tout point  $a \in \mathbb{R}^2$ .

**Solution.** Il existe  $B$  une application bilinéaire symétrique sur  $\mathbb{R}^2$  (sa forme polaire) telle que  $Q(x) = B(x, x)$ . Il en découle que pour  $a \in \mathbb{R}^2$  et  $h \neq 0$ ,

$$\begin{aligned} Q(a + h) &= B(a + h, a + h) \\ &= B(a, a) + 2B(a, h) + B(h, h) \\ &= Q(a) + 2B(a, h) + B(h, h). \end{aligned}$$

Or  $B(h, h) = \sum_{1 \leq i \leq j \leq 2} b_{ij} h_i h_j$  où  $(b_{i,j})$  est la matrice de  $B$  dans la base canonique, d'où

$$|B(h, h)| \leq \left( \sum_{i,j} |b_{ij}| \right) \|h\|^2.$$

Par suite  $B(h, h) = O(\|h\|^2)$ , a fortiori  $B(h, h) = o(\|h\|)$ . Il en résulte que  $f$  est différentiable en  $a$  et que

$$Df(a)h = 2B(a, h).$$

□

*Remarque 3.6.* L'exercice précédent permet de calculer en tout point de  $\mathbb{R}^2$ , la différentielle de l'application  $x \mapsto \|x\|^2 = \langle x, x \rangle$  qui est une forme quadratique.

**Proposition 3.7.** Soient  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^2$  et  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ , définie par

$$f(x) = (f_1(x), f_2(x)) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}.$$

Alors  $f$  est différentiable en  $x_0 \in U$  si et seulement si toutes les  $f_j$  sont différentiables en  $x_0$  et on a

$$Df(x_0)(h) = (Df_1(x_0)(h), Df_2(x_0)(h)).$$

Dans ce cas, on a déjà vu que alors pour tout  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  et  $i = 1, 2$  on a

$$Df_i(x)(h) = \sum_{j=1}^2 \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) h_j.$$

La différentielle  $Df(x)$  est une application linéaire de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}^2$  et sa matrice dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$  est donc la matrice

$$Jf(x) = \left( \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) \right)_{\substack{1 \leq i \leq 2 \\ 1 \leq j \leq 2}},$$

appelée matrice jacobienne de  $f$  au point  $x$ .

**Exercice 3.8.** On considère l'application  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  définie par

$$f(x, y) = (x, -y).$$

- (1) Vérifier que  $f$  est différentiable en tout point de  $\mathbb{R}^2$ .
- (2) Calculer la différentielle  $Df(x, y)$  en un point  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .
- (3) Donner la matrice jacobienne de  $f$  dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$ .
- (4) Interpréter géométriquement l'application linéaire associée.

**Solution.** (1) La fonction  $f$  est polynomiale en les variables  $(x, y)$ , donc elle est  $C^\infty$  sur  $\mathbb{R}^2$  en particulier différentiable en tout point.

- (2)  $Df(x, y)$  est l'application linéaire de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}^2$  donnée par

$$Df(x, y)(h_1, h_2) = \left( \frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y)h_1 + \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y)h_2, \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y)h_1 + \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y)h_2 \right).$$

- (3) On a

$$f_1(x, y) = x, \quad f_2(x, y) = -y.$$

Ainsi :

$$\frac{\partial f_1}{\partial x} = 1, \quad \frac{\partial f_1}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial f_2}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial f_2}{\partial y} = -1.$$

Donc la matrice jacobienne est

$$Jf(x, y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

- (4) Cette matrice correspond à une symétrie orthogonale par rapport à l'axe  $(Ox)$  :  $f$  laisse la première coordonnée inchangée et change le signe de la seconde.

□